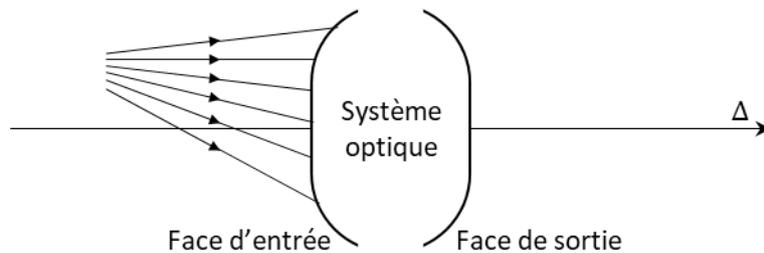


## I - Définitions

### I.1 - Systèmes centrés

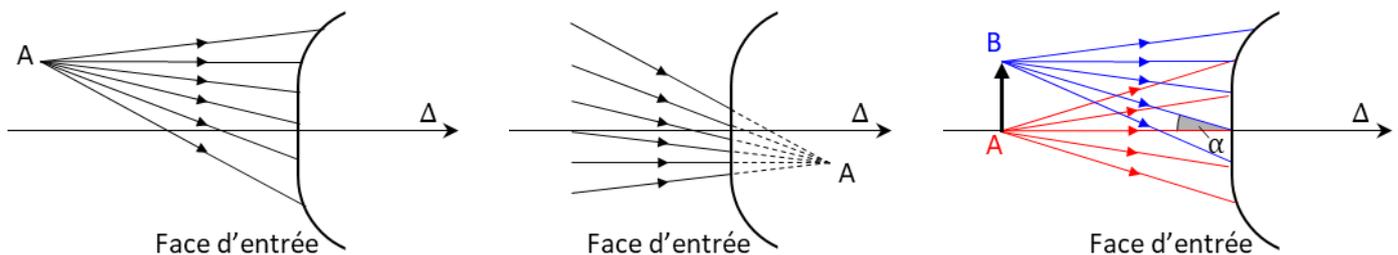
Un système optique dit **centré** s'il possède un axe de révolution, appelé **axe optique** et noté  $\Delta$ . L'axe optique est toujours orienté et indique le sens de propagation de la lumière incidente.



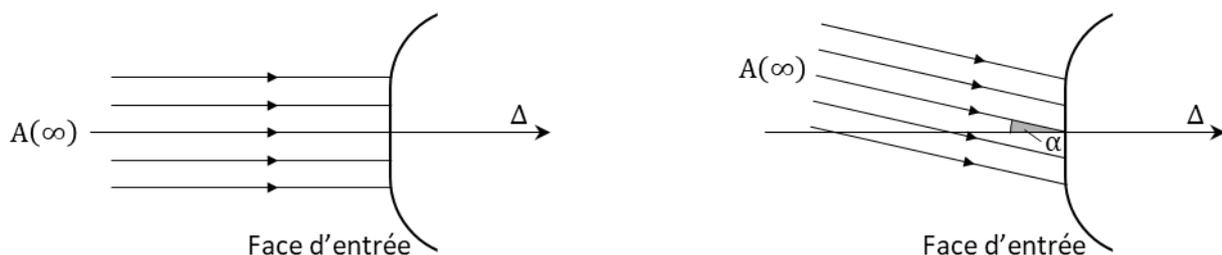
### I.2 - Objets

Vocabulaire :

- Un **point objet**  $A$  est un point où se croisent (ou semblent se croiser, en prolongeant les rayons) les rayons lumineux incidents.
- Un ensemble de points objets forme un **objet**. Les grandeurs pertinentes qui le caractérisent sont sa taille ( $AB$ ) et l'angle  $\alpha$  sous lequel est vu l'objet par le système optique.
- Un objet est dit **réel** lorsqu'il se trouve avant la face d'entrée du système optique. Un tel objet peut être manipulé expérimentalement.
- Un objet est dit **virtuel** lorsqu'il se trouve après la face d'entrée du système optique. Un tel objet ne peut pas être manipulé expérimentalement.



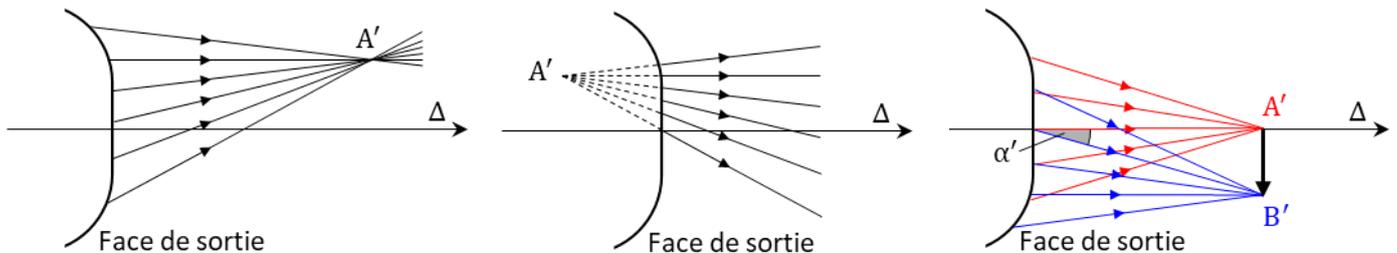
- Un objet est **à l'infini** lorsque tous les rayons lumineux issus de cet objet arrivent sur la face d'entrée parallèles entre eux. Dans ce cas, la taille de l'objet n'a plus d'importance et seul l'angle  $\alpha$  sous lequel il est vu compte. Si  $\alpha = 0$ , l'objet se trouve sur l'axe optique. Si  $\alpha \neq 0$ , l'objet se trouve hors de l'axe optique.



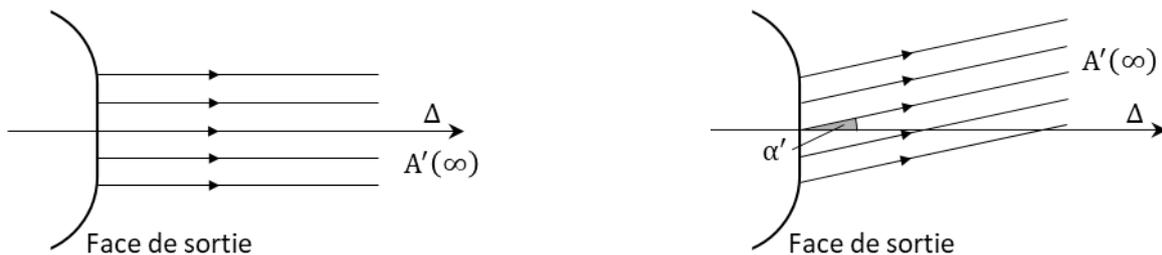
## I.3 - Images

### Vocabulaire :

- Un **point image**  $A'$  est un point où se croisent (ou semblent se croiser, en prolongeant les rayons) les rayons lumineux émergents.
- Un ensemble de points images forme une **image**. Les grandeurs pertinentes qui la caractérisent sont sa taille ( $A'B'$ ) et l'angle  $\alpha'$  sous lequel est vue l'image par le système optique.
- Une image est dite **réelle** lorsqu'elle se trouve après la face de sortie du système optique. Une telle image peut être observée sur un écran.



- Une image est dite **virtuelle** lorsqu'elle se trouve avant la face de sortie du système optique. Une telle image ne peut pas être observée sur un écran.
- Une image est dite **à l'infini** lorsque tous les rayons lumineux émergent de la face de sortie parallèles entre eux. Dans ce cas, la taille de l'image n'a plus d'importance et seul l'angle  $\alpha$  sous lequel elle est vue compte. Si  $\alpha' = 0$ , l'image se trouve sur l'axe optique. Si  $\alpha' \neq 0$ , l'image se trouve hors de l'axe optique.

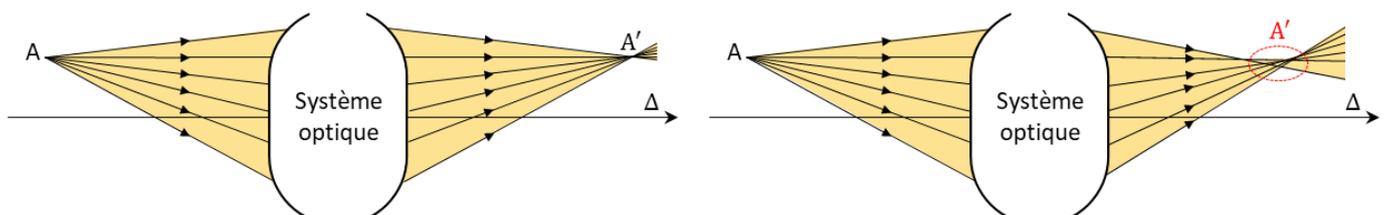


## II - Approximation de Gauss

### II.1 - Stigmatisme et aplanétisme rigoureux

#### Définition :

Un système optique  $\mathcal{S}$  est dit **rigoureusement stigmatique** pour deux points  $A$  et  $A'$  si tous les rayons issus de  $A$  passent par  $A'$  après avoir traversé  $\mathcal{S}$ .



Système rigoureusement stigmatique pour  $(A, A')$

Système non stigmatique

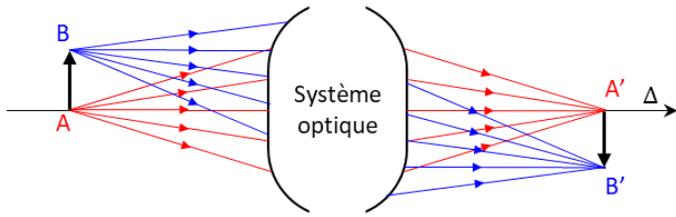
#### Remarque :

Un système n'est pas nécessairement rigoureusement stigmatique « dans l'absolu ». Il peut l'être pour certains couples de points  $(A, A')$  et pas pour d'autres.

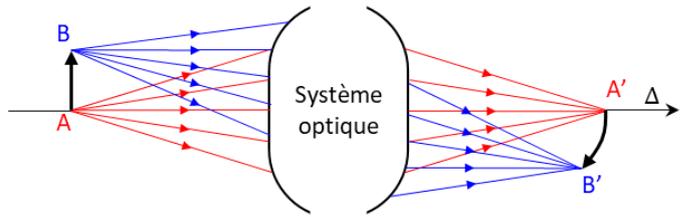
Définition :

Soit A un point objet sur l'axe optique  $\Delta$  et B un point objet proche de A tel que  $(AB) \perp \Delta$ .

Un système optique  $\mathcal{S}$  est dit **rigoureusement aplanétique** pour deux points A et A' lorsqu'il est rigoureusement stigmatique pour les couples de points  $(A, A')$  et  $(B, B')$ , et que  $(A'B') \perp \Delta$ .



**Système rigoureusement aplanétique pour  $(A, A')$**



**Système non aplanétique**

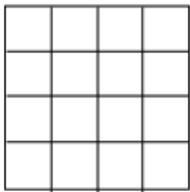
Conséquences :

- Non-stigmatique  $\Rightarrow$  les points objets deviennent des tâches images  $\Rightarrow$  sensation de flou.
- Non aplanétisme  $\Rightarrow$  les angles ne sont pas conservés  $\Rightarrow$  distorsion des images (coussinet ou barillet)

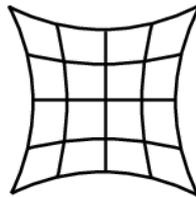
Dans les deux cas, on parle d'**aberrations géométriques**.

Illustration :

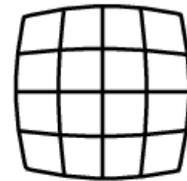
**Objet : grille**



**Image : déformation en coussinet**



**Image : déformation en barillet**



## II.2 - Stigmatisme approché

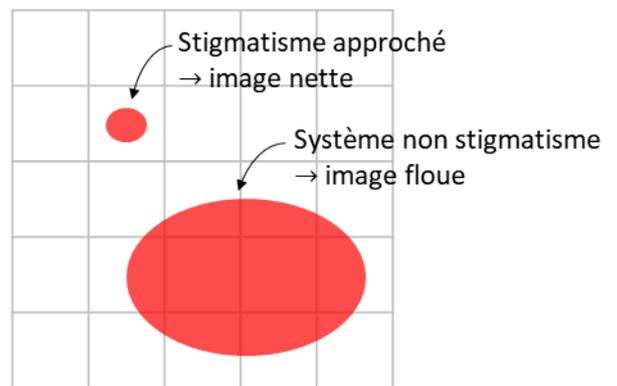
Tout détecteur est composé d'unités élémentaires (pixels pour un capteur CCD, bâtonnets pour l'œil, etc.) de taille caractéristique notée  $a$ .

Si l'image d'un point objet est une tâche de taille  $d \lesssim a$ , alors l'image reste de la meilleure qualité possible pour ce détecteur. On dit que le système réalise un **stigmatisme approché**.

Remarque :

Il est également possible de définir une notion d'aplanétisme approché (HP) mais elle est mathématiquement difficile à définir.

Détecteur numérique  $5 \times 5$  pixels



## II.3 - Conditions de Gauss

Pour obtenir un stigmatisme et un aplanétisme approchés, il faut travailler dans les **conditions de Gauss**.

---



---



---



---



---



---

## II.4 - Application : le dioptre plan

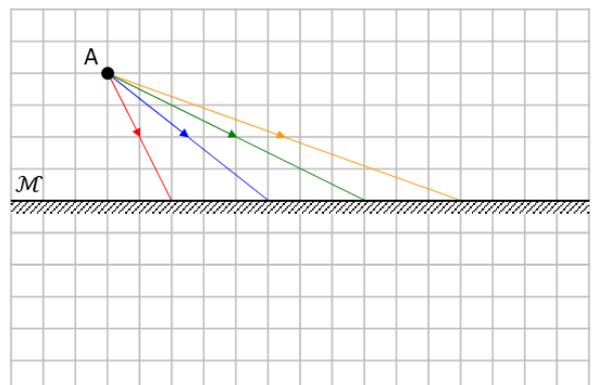
Exercice : Trouver l'image d'un point objet A à travers un dioptre plan (parfaitement non réfléchissant).



## III - Miroir plan

### III.1 - Construction d'une image

Objectif : Trouver l'image  $A'$  d'un point objet A à travers un miroir. On note :  $A \xrightarrow{\mathcal{M}} A'$ .



### III.2 - Relation de conjugaison et de grandissement

Définitions :

Une **relation de conjugaison** est une relation entre les positions de A et A'.

On appelle **grandissement** la grandeur :  $\gamma = \frac{\overline{A'B'}}{\overline{AB}}$ . Si  $\gamma > 0$ , l'image est droite (dans le même sens que l'objet), sinon elle est inversée. Si  $|\gamma| > 1$ , l'image est agrandie, sinon elle est rétrécie.

Propriété :

En optique géométrique, on note avec une barre les distances algébriques (distances pouvant être positives ou négatives). Il s'agit simplement de « vecteur à une dimension ».

$$\boxed{\overline{AB} = -\overline{BA}}$$

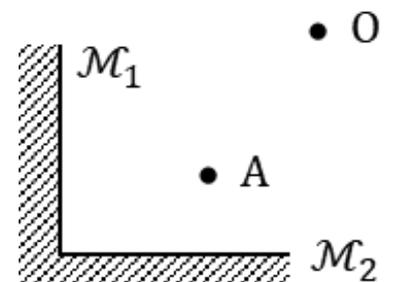
$$\boxed{\overline{AC} = \overline{AB} + \overline{BC}}$$

#### Cas du miroir plan

### III.3 - Application : miroir un coin

Exercice :

On considère un miroir en coin et un point objet A. Tracer toutes les images de l'objet vues par un observateur placé en O.



# IV - Lentilles minces

## IV.1 - Définitions

### Définition :

Une **lentille** est un système optique centré délimité par deux dioptries sphériques de sommets  $S_1$  et  $S_2$ .

**Remarque :** Un dioptrite plan est un dioptrite sphérique où  $R \rightarrow +\infty$ .

### Définition :

On note  $e = S_1S_2$ . La lentille est dite mince lorsque :

$$e \ll R_1 \text{ et } R_2 \quad e \ll |R_1 - R_2|$$

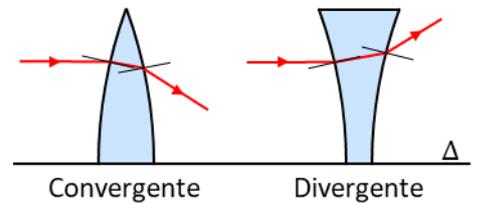
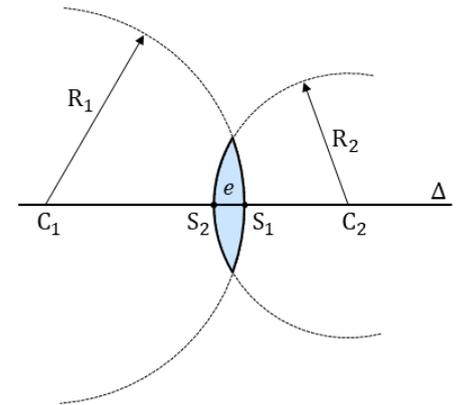
Dans ce cas,  $S_1$  et  $S_2$  sont quasiment confondu avec  $O$ , le **centre optique** de la lentille ( $S_1 = S_2 = O$ ).

### Propriété :

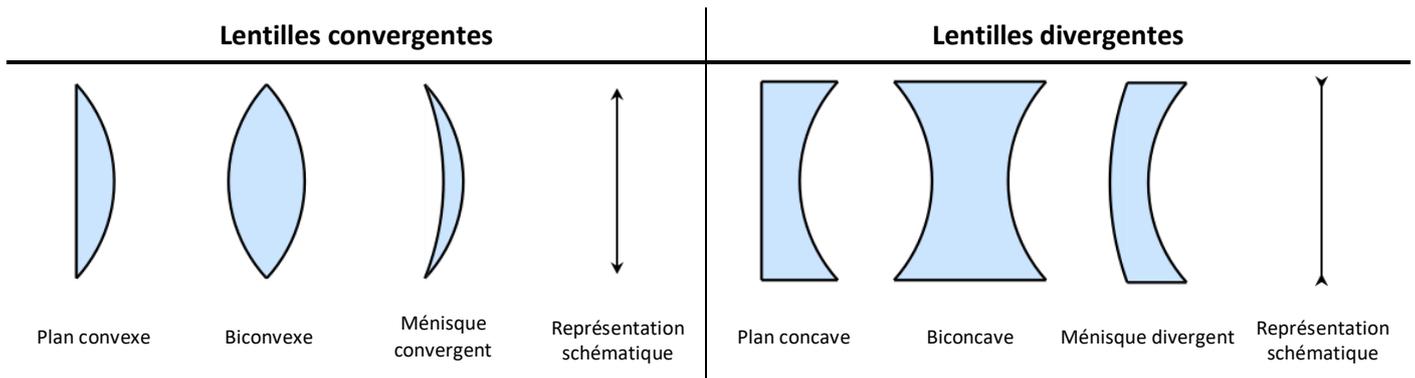
Lorsqu'il traverse une lentille, un rayon subit une double réfraction.

Une lentille **convergente** est plus épaisse au centre que sur les bords. Elle dévie les rayons lumineux vers l'axe optique.

Une lentille **divergente** est plus épaisse sur les bords qu'au centre. Elle dévie les rayons lumineux loin de l'axe optique.



### Exemples :



## IV.2 - Propriétés

**ATTENTION !** Une lentille mince n'est pas rigoureusement stigmatique. Pour avoir un stigmatisme et un aplanétisme approchés, il faut impérativement se placer dans les conditions de Gauss.

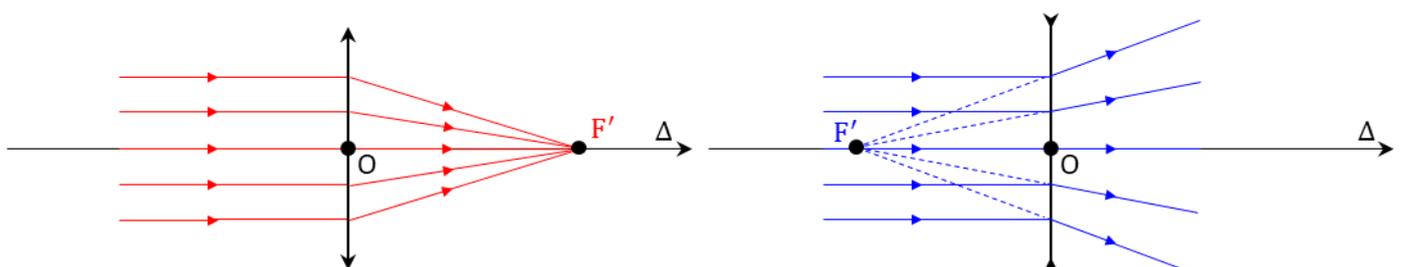
### Propriétés remarquables :

- Le **centre optique**  $O$  est le point de la lentille sur l'axe optique. Tout rayon passant par  $O$  n'est pas dévié.

$$O \xrightarrow{L} O$$

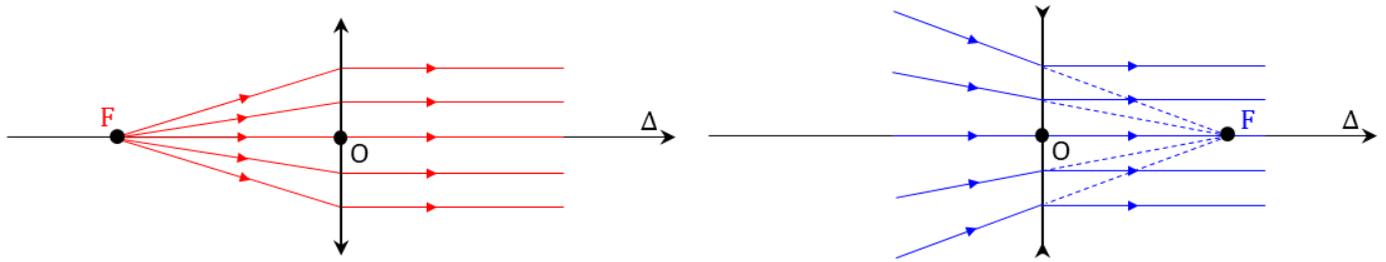
- Le **foyer principal image / point focal image**  $F'$  est le point image situé sur l'axe optique de la lentille, dont le point objet conjugué est situé à l'infini sur l'axe optique. Tout rayon incident parallèle à l'axe optique émerge de la lentille en passant par  $F'$ .

$$A(-\infty \text{ sur } \Delta) \xrightarrow{L} F'$$



- Le **foyer principal objet / point focal objet**  $F$  est le point objet situé sur l'axe optique de la lentille, dont le point image conjugué est situé à l'infini sur l'axe optique. Tout rayon incident passant par  $F$  émerge de la lentille parallèlement à l'axe optique.

$$F \xrightarrow{\mathcal{L}} A'(+\infty \text{ sur } \Delta)$$



Remarque :

Le principe de retour inverse de la lumière permet d'affirmer que  $F$  est le symétrique de  $F'$  par rapport à  $O$ .

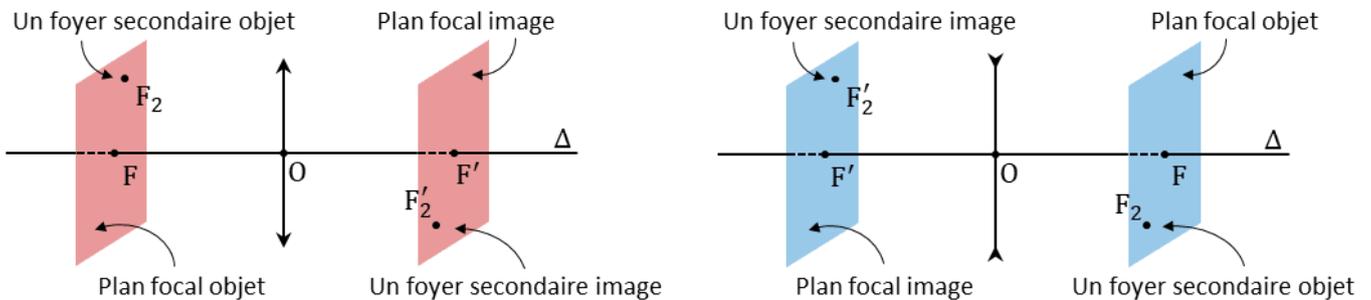
$$\overline{OF} = -\overline{OF'}$$

- Le **plan focal image** est le plan passant par  $F'$  et perpendiculaire à l'axe optique. Tout point de ce plan est un **foyer secondaire image**  $F'_2$  dont le point objet conjugué est situé à l'infini en dehors de l'axe optique. Tout faisceau de lumière parallèle converge incident converge en un foyer secondaire image.

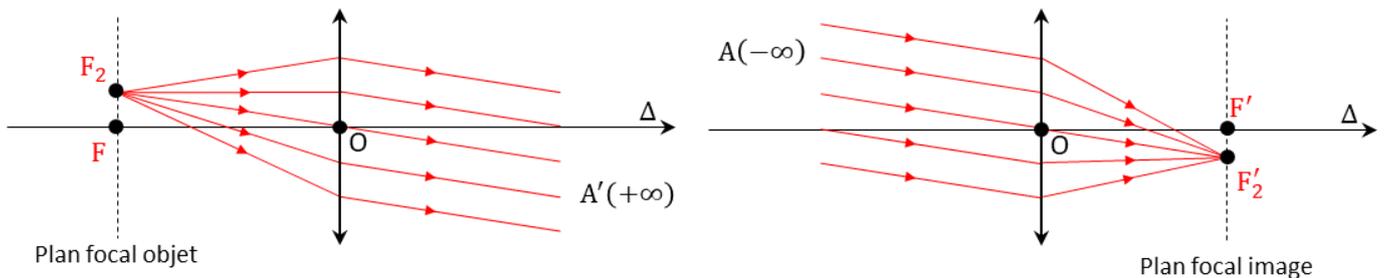
$$A(-\infty \text{ hors } \Delta) \xrightarrow{\mathcal{L}} F'_2$$

- Le **plan focal objet** est le plan passant par  $F$  et perpendiculaire à l'axe optique. Tout point de ce plan est un **foyer secondaire objet**  $F_2$  dont le point image conjugué est situé à l'infini en dehors de l'axe optique. Tout faisceau incident issu d'un foyer secondaire objet émerge en un faisceau parallèle.

$$F_2 \xrightarrow{\mathcal{L}} A'(+\infty \text{ hors } \Delta)$$



Exemple de la lentille convergente :



La distance focale  $f'$  est la distance algébrique entre  $O$  et  $F'$ . Pour une lentille convergente :  $f' > 0$ . Pour une lentille divergente :  $f' < 0$ .

$$f' = \overline{OF'} = -\overline{OF}$$

- La **vergence**  $V$  d'une lentille est l'inverse de sa distance focale :  $V = \frac{1}{f'}$ . Elle s'exprime en **dioptrie** de symbole  $\delta$  (donc :  $1 \delta = 1 \text{ m}^{-1}$ ).

### IV.3 - Construction d'une image

**Objectif :** Construire l'image  $A'B'$  d'un objet  $AB$ . On note :  $AB \xrightarrow{\mathcal{L}} A'B'$ .

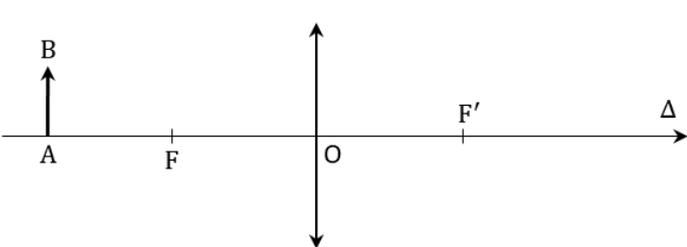
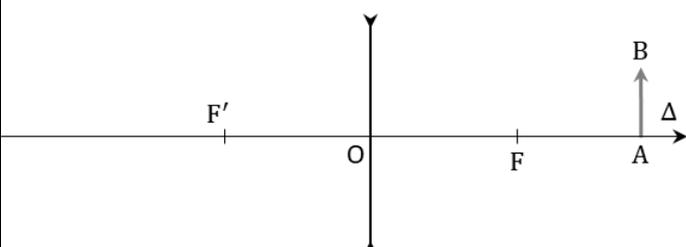
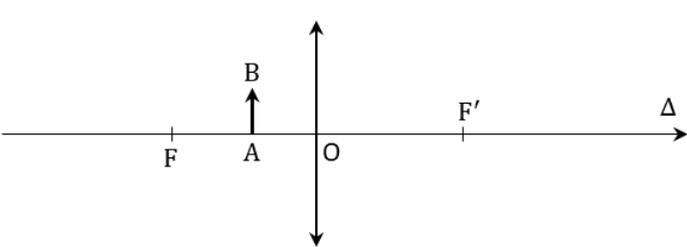
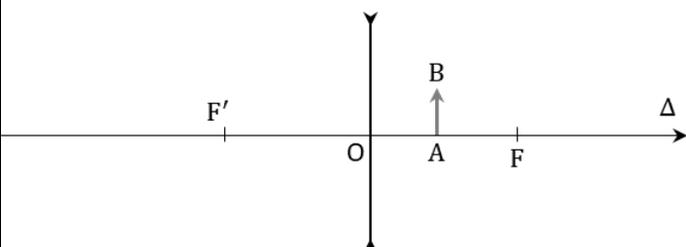
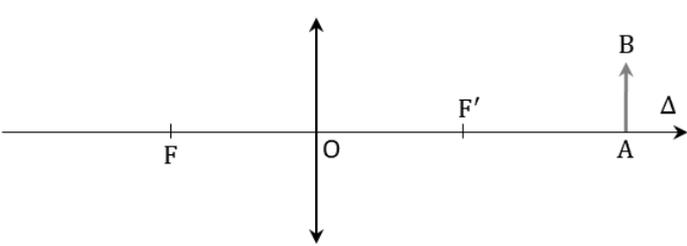
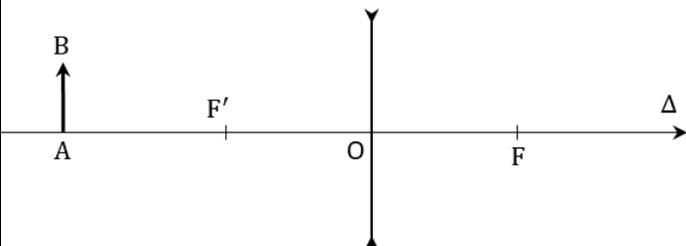
**Méthode :**

(1) Construire  $B'$  à l'aide deux des trois rayons suivants :

- Le rayon passant par  $B$  et  $O$  n'est pas dévié.
- Le rayon passant par  $B$  et  $F$  émerge parallèle à  $\Delta$ .
- Le rayon parallèle à  $\Delta$  et passant par  $B$  émerge en passant par  $F'$ .

(2) Construire  $A'$ , projeté orthogonal de  $B'$  sur l'axe optique ( $\rightarrow$  aplanétisme)

**Application (6 cas possibles) :**

Lentille convergente	Lentille divergente
$-\infty < \overline{OA} < \overline{OF}$ <p style="text-align: center;">Objet réel <math>\rightarrow</math> Image réelle</p> 	$\overline{OF} < \overline{OA} < +\infty$ <p style="text-align: center;">Objet virtuel <math>\rightarrow</math> Image virtuelle</p> 
$\overline{OF} < \overline{OA} < 0$ <p style="text-align: center;">Objet réel <math>\rightarrow</math> Image virtuelle</p> 	$0 < \overline{OA} < \overline{OF}$ <p style="text-align: center;">Objet virtuel <math>\rightarrow</math> Image réelle</p> 
$0 < \overline{OA} < +\infty$ <p style="text-align: center;">Objet virtuel <math>\rightarrow</math> Image réelle</p> 	$-\infty < \overline{OA} < 0$ <p style="text-align: center;">Objet réel <math>\rightarrow</math> Image virtuelle</p> 

**Remarque :**

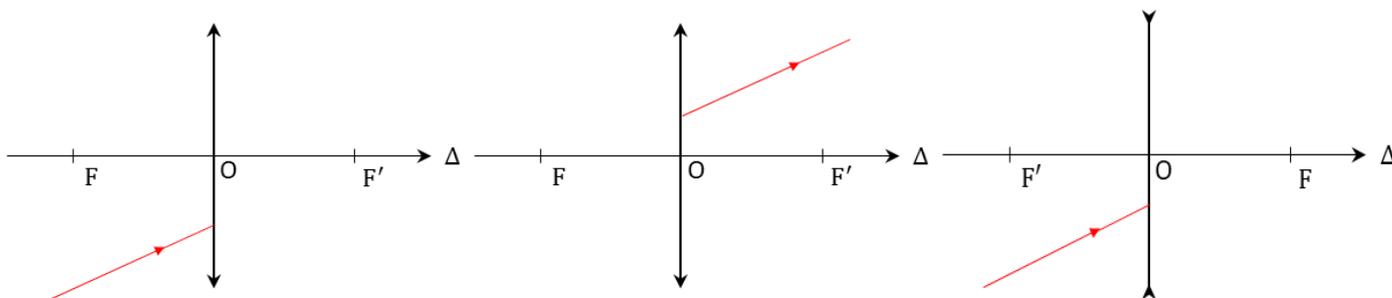
Le principe de retour inverse de la lumière permet d'affirmer qu'une lentille divergente se comporte de la même manière qu'une lentille convergente dont l'axe optique a été inversé.

## IV.4 - Prolongement d'un rayon quelconque

Objectif : prolonger un rayon quelconque arrivant sur une lentille.

Plusieurs méthodes :

- (1) Construire le rayon parallèle passant par O. Les deux rayons se croisent dans le plan focal image.
- (2) Construire le rayon parallèle passant par F. Les deux rayons se croisent dans le plan focal image.
- (3) Tracer le rayon passant par F<sub>2</sub> (intersection du rayon incident et du plan focal objet) et O. Les deux rayons émergent parallèles entre eux.



## IV.5 - Relation de conjugaison et de grandissement

Relation de conjugaison et de grandissement de Descartes (origine au centre optique) :

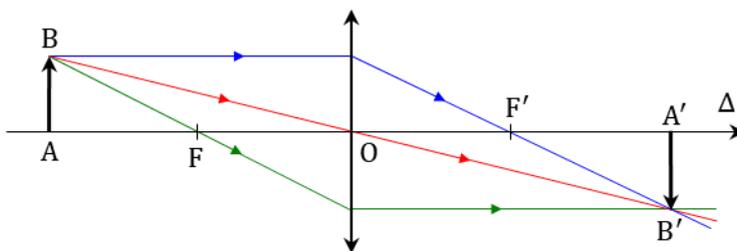
$$\boxed{\frac{1}{\overline{OA'}} - \frac{1}{\overline{OA}} = \frac{1}{f'}} \quad \boxed{\gamma = \frac{\overline{A'B'}}{\overline{AB}} = \frac{\overline{OA'}}{\overline{OA}}}$$

Relation de conjugaison et de grandissement de Newton (origines aux foyers) :

$$\boxed{\overline{FA} \times \overline{F'A'} = -f'^2} \quad \boxed{\gamma = \frac{\overline{A'B'}}{\overline{AB}} = \frac{f'}{\overline{FA}} = -\frac{\overline{F'A'}}{f'}}$$

Exemple de démonstration :

Démontrons que :  $\gamma = \frac{\overline{OA'}}{\overline{OA}}$ .



## IV.6 - Condition de formation d'une image réelle par une lentille convergente

Objectif :

Établir une condition assurant la formation d'une **image réelle** d'un **objet réel** par une **lentille convergente**.

On note :

$$x = \overline{OA} < 0 \quad \text{et} \quad D = \overline{AA'} > 0$$

